ELENCO CONTRORELATORI DICEMBRE 2022

Relatore	Autore e titolo della tesi	Corso di Laurea	Controrelatore
Prof. Valerio Scordamaglia	Nicolò Valerio Carmelo – Sviluppo di un algoritmo di pianificazione di traiettoria per un robot mobile a guida differenziale controllato da remoto	Magistrale in Ingegneria Elettronica (LM-29)	Prof. Giovanni Angiulli