

LEZIONE 5

15/03/2011

ESERCIZI → IEDÌ QUADRATO DA CONSEGNARE ESERCIZI

LEZIONE 6

21/03/2011

DINAMICA DEI FLUIDI

PUNTO DI VISTA EULERO



Considera valori di pressione
dellaia ed accelerazione due
il fluido in movimento occupa
nei diversi punti del corpo di ruota
in un determinato intervallo di
tempo considerato; quindi i
valori si determinano linea o
sfida. Poi prezzo de precede
in un punto chiamato punto di
 $\vec{V} = \vec{V}(x, y, z, t)$ (tempo)

→ velocità
le componenti di V saranno:

$$\begin{aligned} \vec{u} &= \frac{dx}{dt} \\ \vec{v} &= \frac{dy}{dt} \\ \vec{w} &= \frac{dz}{dt} \end{aligned}$$

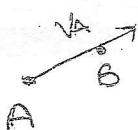
campo di moto nel determinato intervallo di tempo t .

Se cambia t cambierà il campo di moto, ovvero ISTANTE DEL RUO

Per descrivere il campo di moto ci serviamo delle linee di corrente in un
determinato istante di tempo.

LINEE DI CORRENTE = LINEE TANGENTI IN OGNI PUNTO AL VETTORE VELOCITÀ IN
PER RUOTO

CONSIDERAZIONE DELLE PARCELLE FLUIDO IN
MOVIMENTO IN UN DETERMINATO ISTANTE DI
TEMPO t . (BISOGNA ROGGINA DI SCUOLE
LA FOTOGRAFIA ALLA MASSA FLUIDO IN MOVIMENTO)



PUNTO DI VISTA LABORATORIO



identifica una particella e ne segue

l'andamento nel tempo istante per istante
(è tutto concesso), avendo conoscenza
ISTANTE PER ISTANTE le posizioni delle

particelle:

$$\left\{ \begin{array}{l} x = x(x_0, y_0, z_0, t) \\ y = y(x_0, y_0, z_0, t) \\ z = z(x_0, y_0, z_0, t) \end{array} \right.$$

(non ho visto che)

ISTANTE

POSIZIONE

Le linee di corrente forniscono la direzione delle velocità in un istante fisso.

La particella A in quel determinato istante di tempo ha la velocità V_A con una certa direzione.

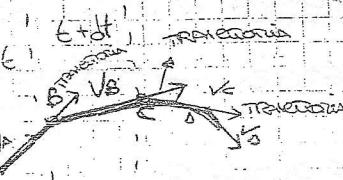
In un secondo istante di tempo ad essere fissato

la particella B, avanza sull'arco lungo V_A di una certa quantità. Avrà una velocità V_B con una certa direzione. Proseguendo ancora così C e

D e riducendo l'ampiezza degli spostamenti

otteniamo una linea (in rosso) per cui in ogni punto la velocità di quel punto sarà tangente alla curva. Anche la linea di corrente ci fornisce la direzione del vettore velocità nel suo punto. Per ogni punto della traiettoria passerà una linea di corrente.

N.B.: LINEE DI CORRENTE \neq TRAIETTORIE!



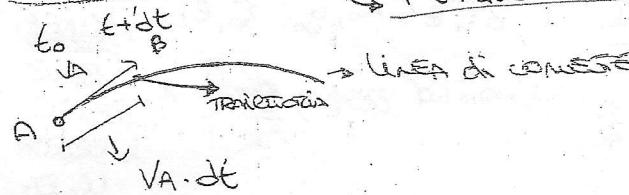
mentre, pur avendo una spezzata

linee corrente: sono finte
traiettorie: reale del tempo

LE TRAIETTORIE RAPPRESENTANO LE SUCCESSIONI DI PUNTI OCCURSI SULLE PARTICELLE AL VARIARIE DEL TEMPO. Sono ben distinte dalle LINEE DI CORRENTE CHE DELL'ULTIME SONO FORNITE DA PUNTI IN UN DETERMINATO ISTANTE DI TEMPO, TUTTO IL TRAETTORIE SONO FORNITE DA PUNTI OBTENUTI DAL FLUIDO AL VARIARIE DEL TEMPO.

All'atto del moto pertanto le linee di corrente sono le traiettorie.
 \hookrightarrow i caratteri a finire non dipendono dal tempo

$$V = (x, y, z)$$



il spazio da A a B è percorsa

un spazio pari a $V_A \cdot dt$. In

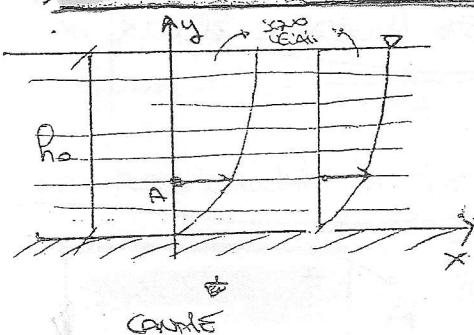
ogni punto ha la diff. tra linea di corrente e traiettoria cioè nel punto

B all'istante di tempo $t + dt$ non ha

più la velocità V_A , perciò si avrà V_B la cui direzione è quella della V_A ; da B si staccherà una linea che rappresenta la traiettoria.

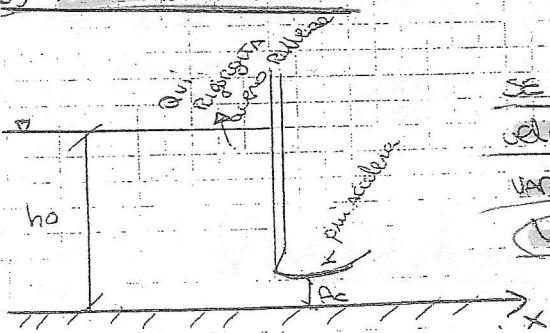
Analizziamo le diverse tipologie di moto o situazioni regole di moto?

1) MOTO UNIFORME NEL SECONDO DI MOTO BRUTTO



nel secondo di moto brutto (H_0 a.c.s.)
moto rettilineo (retta) le traiettorie sono rette
e parallele, il moto di moto è retto
uniforme verso la destra (vedi disegno)
in più nel disegno non varia nello spazio e nel
tempo, ha $V = V(y)$ cioè $V_x = 0$

2) VETTO PERMANENTE



se la partita non si muove il vettore
velocità varia nello spazio (lungo x) ma non
varia nel tempo: sono nel caso di vettore costante.

$$\vec{V} = V(x, y, z)$$

3) VETTO VARIABILE

stesso esempio fatto sopra con la partita che inizia a muoversi per cui
il vettore velocità varia sia nel tempo che nello spazio: sono nel caso di vettore
variabile, il vettore turbolento lo possiamo estendere come vettore variabile.

$$\vec{V} = V(x, y, z, t)$$

ACCELERAZIONE EULERIANA

$$\vec{A} = \frac{d\vec{V}}{dt}$$

consideriamo una traiettoria:

una partecipa in un certo

istante di tempo nella posizione ①

e dopo un altro istante di tempo

si troverà nella posizione ② per cui il vettore velocità sara'

una variazione nello spazio (x, y, z) e nel tempo (t) :

$$d\vec{V} = \frac{\partial \vec{V}}{\partial t} dt + \frac{\partial \vec{V}}{\partial x} dx + \frac{\partial \vec{V}}{\partial y} dy + \frac{\partial \vec{V}}{\partial z} dz$$

per cui si ha:

$$\vec{A} = \frac{d\vec{V}}{dt} = \frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + \frac{\partial \vec{V}}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial \vec{V}}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial \vec{V}}{\partial z} \frac{dz}{dt}$$

$$\vec{A} = \frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + U \frac{\partial \vec{V}}{\partial x} + V \frac{\partial \vec{V}}{\partial y} + W \frac{\partial \vec{V}}{\partial z} \Rightarrow \text{DERIVATA TOTALE O DERIVATA EULERIANA}$$

VARIAZIONE
TEMPO
DEL VETTORE \vec{V}

VARIAZIONE
SPAZIALE DEL
VETTORE \vec{V} .

$$\left. \begin{array}{l} \frac{dx}{dt} = u \\ \frac{dy}{dt} = v \\ \frac{dz}{dt} = w \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} \text{componenti} \\ \text{del vettore } \vec{V} \end{array}$$

Nel caso di moto rettilineo, non essendo la dipendenza del vettore \vec{V} dal tempo, il primo termine della accelerazione elettrina scompare; se il moto è uniforme l'accelerazione è nulla!

TEOREMA di BERNOULLI

PRIMA SERIE dell'equilibrio del vettore di fluido:

- STANCA $\rightarrow F = m \cdot \vec{a} = 0 \Rightarrow \rho \vec{R} = \text{grad } P \rightarrow$ si ricava STEVINO
- DINAMICA $\rightarrow F = m \cdot \vec{a} \Rightarrow \rho (\vec{R} - \vec{A}) = \text{grad } P \rightarrow$ somma di vettori; si ricava BERNOULLI

così $\vec{R} =$ RISTANTE DELLE FORZE DI MASSA X UNITÀ DI MASSA

$\vec{A} =$ ACCELERAZIONE ELETTRINA

$\vec{R} = -g \text{ grad } z$ nel campo gravitazionale terrestre

$$\rho (\vec{R} - \vec{A}) = \text{grad } P \quad \text{sostituendo:}$$

$$\rho (-g \text{ grad } z - \vec{A}) = \text{grad } P \quad \text{moltiplico per } \rho \text{ con } \rho \cdot g = \gamma$$

$$- \gamma \text{ grad } z - \rho \vec{A} = \text{grad } P$$

$$\text{grad } (\gamma z + P) = - \rho \vec{A}$$

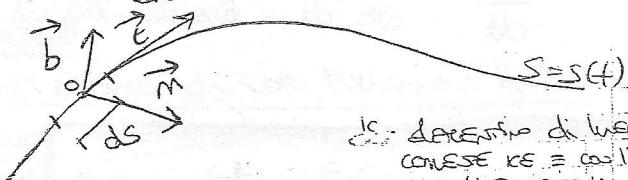
il fluido è incompressibile quindi possiamo tenere γ dentro il segno di gradiente.

$$\text{DIVIDO tutto per } \gamma \text{ per cui } \frac{P}{\gamma} = \frac{1}{g} z :$$

$$\text{grad } (z + \frac{P}{\gamma}) = - \frac{1}{g} \vec{A} \quad \text{MA } \vec{A} = \frac{d\vec{V}}{dt}$$

Quindi:

$$\text{grad } (z + \frac{P}{\gamma}) = - \frac{1}{g} \frac{d\vec{V}}{dt}$$



IC: derivate di lungo la curva γ è costante

consideriamo una traiettoria del tipo $S = S(t)$ è corrispondente

in punto O in un istante ds per cui possiamo individuare una direzione n e \vec{b} tangente alla curva, una \vec{n} normale e una \vec{b} binormale alla curva

Proiettare la linea le direzioni $\vec{t}, \vec{n}, \vec{b}$:

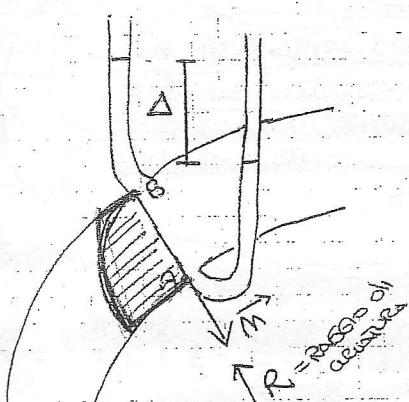
$$\textcircled{1} \frac{\partial}{\partial s} \left(z + \frac{p}{g} \right) = -\frac{1}{g} \frac{dv^t}{dt} \rightarrow \text{tutto il resto dietro è rappresenta la componente lungo la tangente}$$

$$\textcircled{2} \frac{\partial}{\partial m} \left(z + \frac{p}{g} \right) = -\frac{1}{g} \frac{v^2}{R} \rightarrow \text{accelerazione centrale}$$

$$\textcircled{3} \frac{\partial}{\partial b} \left(z + \frac{p}{g} \right) = 0 \rightarrow \text{lungo la binormale l'accelerazione non ha componenti}$$

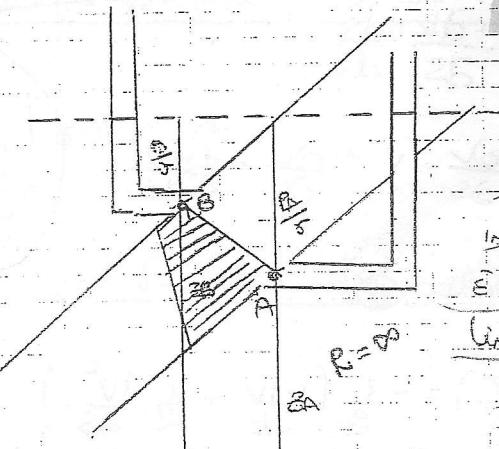
dalla 1 Ricciatore Bernoulli; dalla 2 Ricciatore Stenso in idostatica, si ha

Condotta curvilinea



distribuzione delle pressioni
di legge parabolica (rapporto)

Condotta rettilinea



$p + z = \text{cost}$
 γ se $R = \infty$
la sezione rettangolare
 $V_A = 3500$, dunque
necessario è una losanga.
È il caso di concentrazione
lineare o gradualmente
variate
 $\uparrow z = 0$

distribuzione delle pressioni di
legge lineare (legge lineare)

$dm = -dr$ quindi passo sostanziale e cambia di segno.

$$\frac{\partial}{\partial r} \left(z + \frac{p}{g} \right) = + \frac{1}{g} \frac{v^2}{R}$$

meccanico lungo la sezione AB:

$$\left[z + \frac{p}{g} \right]_A^B = \frac{1}{g} \int_A^B \frac{v^2}{R} dr$$

sviluppando

$$-(z_A + \frac{p_A}{\rho}) + (z_B + \frac{p_B}{\rho}) = \int_A^B \frac{1}{\rho} \frac{V^2}{R} dR \quad R = \text{radio piuttosto grande}$$

$\underbrace{p_A}_{P_A} \quad \underbrace{p_B}_{P_B}$

$\Delta > 0$

$P_B = P_A + \int_A^B \frac{1}{\rho} \frac{V^2}{R} dR$

QUOTTA POSITIVA \rightarrow nel caso di corrente uniforme
il carico in B è > del carico in A.

RICAVARE BERNOULLI dalla ①

$$\textcircled{1} \quad \frac{\partial}{\partial s} (z + \frac{p}{\rho}) = -\frac{1}{\rho} \frac{dv}{dt}$$

H_p : fluido IDEALE, INCOMPRESSIBILE,
ROTATO PERMANENTE!

La velocità è funzione dello spazio e del tempo: $V = V(t, s(t))$

Applicando la regola di derivazione EULERIANA

$$\frac{dv}{dt} = \frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial v}{\partial s} \cdot \frac{ds}{dt}$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial v}{\partial s} \cdot v = \frac{\partial v}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{dv^2}{ds}$$

NEL ROTOTO POSSUMMO DI UNO
FLUIDO PERMANENTE E
INCOMPRESSIBILE UN CARICO ROTAZIONE
TANDEM COSTANTE ALLO LONGO OGNI
TRAVERSIA

SOSTituendo nella ①

$$\textcircled{2} \quad \frac{\partial}{\partial s} (z + \frac{p}{\rho}) = -\frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial v}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{dv^2}{ds} \right)$$

z = QUOTA GEODESICA

$\frac{p}{\rho}$ = ALTEZZA PREZIOSITÀ

$\frac{v^2}{2\rho}$ = ALTEZZA CINETICA

Raccordo:

$$\textcircled{3} \quad \frac{\partial}{\partial s} \left(z + \frac{p}{\rho} + \frac{v^2}{2\rho} \right) = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial v}{\partial t}$$

x le H_p di rototo
percorso

Quindi integrando si ottiene

$$z + \frac{p}{\rho} + \frac{v^2}{2\rho} = \text{cost} - H = \underline{\text{carico totale}} \quad (\text{o principio di Bernoulli})$$

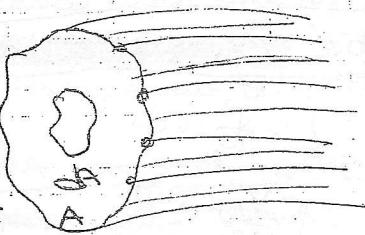
↓
ALTEZZA CINETICA = ENERGIA PER UNITÀ DI PESO

H = ENERGIA TOTALE DELLA SINGOLA PARTICELLA CHE SI MUOVE lungo LA TRAVERSIA

POTENZA DI UNA CORRENTE

La (potenza) di una corrente è l'energia nell'unità di tempo.

Consideriamo una superficie chiusa, possiamo costruire un tubo di flusso, avendo da ogni punto di questa superficie passerà, in un determinato istante di tempo, una linea di corrente. Ad una superficie infinitesima dA è associata una potenza infinitesima dP , alla quale è anche associata una energia H e quindi una potenza infinitesima $dP = \gamma H \cdot dQ$.



Per ottenere la potenza della corrente dobbiamo integrare su tutta la sezione A , rispetto alla porosità γ :

$$P = \int_A \gamma H \cdot dQ \quad \text{oppure} : P = \int_A \gamma \cdot H \cdot v \cdot dA$$

Sostituendo:

con $v = \text{velocità relativa del fluido}$ / $P = \text{potenza da calcolare}$

$$P = \int_A \gamma \left(z + \frac{P}{\gamma} + \frac{V^2}{2\gamma} \right) v \cdot dA$$

Se facciamo l'ipotesi di corrente uniforme allora $z + \frac{P}{\gamma} = \text{cost}$ per tutti i punti della sezione possiamo scrivere l'equazione:

$$P = \int_A \gamma \left(z + \frac{P}{\gamma} \right) v \cdot dA + \gamma \int_A \frac{V^2}{2\gamma} v \cdot dA$$

calcola potenza relativa
alla porosità
del fluido

calcola la potenza

relativa alla parte

aria = $P_C = \text{potenza cinetica effettiva}$

$$P = \int_A \gamma \left(z + \frac{P}{\gamma} \right) v \cdot dA + P_C$$

$$\Rightarrow P = \int_A \gamma \left(z + \frac{P}{\gamma} \right) v \cdot dA = \gamma \left(z + \frac{P}{\gamma} \right) \int_A v \cdot dA = \gamma \left(z + \frac{P}{\gamma} \right) Q$$

Poiché la velocità V non è la stessa in tutti i punti della massa fluida, introduciamo una velocità media:

$$V_m = \frac{Q}{A}$$

per cui si può introdurre la potenza cinetica media (media uscita della Vm)

$$P_{\text{cinetica}} = \gamma V_m A \frac{V_m^2}{2g} = \gamma Q \frac{V_m^2}{2g}$$

per passare alla potenza della corrente è per noi PONTEZI di cui si tratta
si utilizza un fattore α = fattore di corrispondenza \rightarrow o raff. di raccolto

$$\alpha = \frac{P_{\text{effettiva}}}{P_{\text{potenza}}} = \frac{\int_A \gamma \frac{V^2}{2g} \cdot A \, dA}{\gamma V_m^2 \cdot Q} \quad P_{\text{eff}} = \alpha P_{\text{pot}}$$

$$\text{per cui } Q = \gamma \left(z + \frac{P}{\gamma} + \frac{\gamma V_m^2}{2g} \right) Q \quad \rightarrow \text{POTEZZA DI UNA CORRENTE}$$

$\alpha = 1$ x cui si può trascurare)

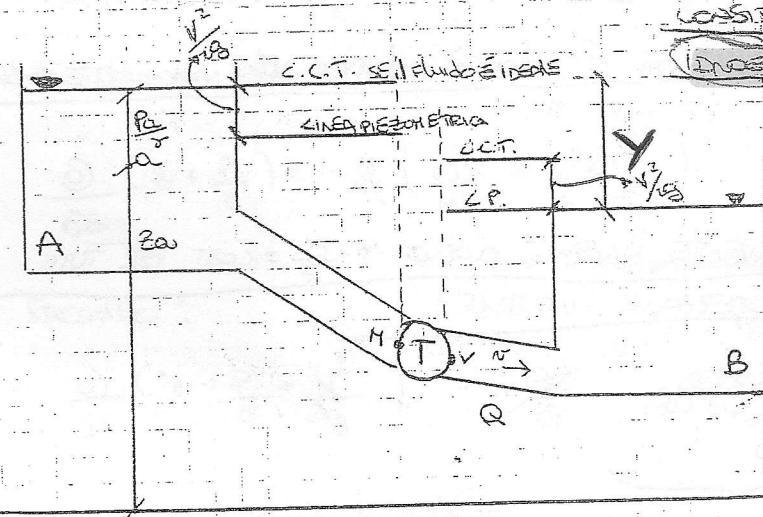
$$\text{si ha perciò: } P = \gamma H \cdot Q$$

LEZIONE N° 7

22/03/2011

APPLICAZIONE POTENZA DI UNA CORRENTE

consideriamo lo scorrere di un fluido (industriale)



$$Y = H_A - H_B$$

il serbatoio di riserva viene

raccolta l'acqua, qui si ha

ENERGIA POTENZIALE CHE VIENE

TRASFORMATO IN ENERGIA CINETICA

CHE FA MUovere LE PALLE DELLA

TURBINA PER UNA POTENZA

ENERGIA ELETTRICA; infine

l'ACQUA VIENE SCARICATA NEL SERBATOIO DI VALLE. IL CARICO, quindi, che la TURBINA

POTREBBE STRUTTURARE È PARTE AL DISTINUTO DELLE QUOTE DEI DE SERBATOI. Y = H_A - H_B

PER CIÒ LA POTENZA DISPONIBILE È:

$$P_d = \gamma Q Y \rightarrow \text{POTENZA DISPONIBILE}$$

LA POTENZA EDITA DALLA CORRENTE ALL'IMPIANTO È DIVISA DALLA POTENZA

disponibile perché tiene conto delle perdite; quindi la potenza ceduta alla TURBINA è:

$$P_{\text{CEDUTA}} = \gamma Q \Delta H$$

$$\text{con } \Delta H = H_M - H_V$$

H_M = carico a monte della turbina

H_V = carico a valle della turbina

Se il fluido è IDEALE il carico in A non varia, non ha perdite, quindi sarà costante fino al punto di ingresso della turbina:

$$H_A = H_M$$

Il carico a valle è poi: $H_V = H_B + \frac{V^2}{2g}$ con $V = \text{cost}$ per l'espansione
di continuità $Q = V A$ e
 $Q = \text{cost}$

Quindi:

$$\Delta H = H_A - H_B - \frac{V^2}{2g} = \gamma - \frac{V^2}{2g}$$
 dove $\frac{V^2}{2g}$ rappresenta la perdita di secco

N.B.: se il fluido fosse stato REALE di ΔH avrei dovuto aggiungere altri termini che rappresentano le perdite (fL)

La POTENZA EFFETTIVA dell'impianto deve tenere conto del rendimento della macchina e quindi risulta essere più piccola della potenza ceduta dalla macchina:

$$P_{\text{eff}} = \eta \gamma Q \Delta H$$

$\eta = \text{rendimento} < 1$

Come è possibile massimizzare il rendimento dell'impianto? BISOGNA LAVORARE SUL ΔH ; allora è ΔH sia MAX il termine $\frac{V^2}{2g}$ deve essere MINIMO.

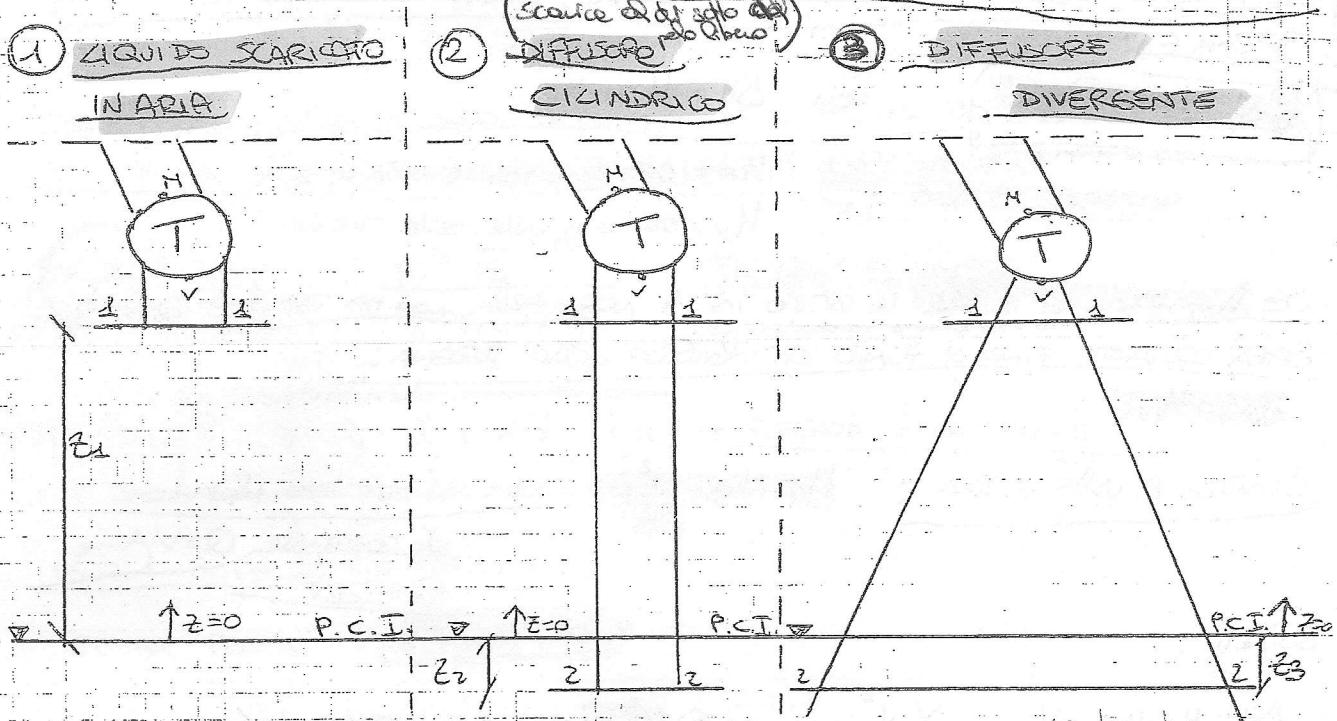
RASSURERDO:

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{SE } \frac{V^2}{2g} \text{ È PICOLO} \Rightarrow \Delta H \text{ È GRANDE} \Rightarrow P_{\text{eff}} \text{ CEDUTO!} \end{array} \right.$$

$$\uparrow \Delta H \downarrow \frac{V^2}{2g}$$

Se vogliamo MASSIMIZZARE la potenza DOBBIAMO lavorare su $\frac{V^2}{2g}$ cioè rappresentare le perdite di secco, quindi lavorare sul tipo di secco a valle.

Abbiamo a disposizione 3 possibili soluzioni per lo scarico della TUBA:



Dobbiamo:

Qual è la soluzione migliore per massimizzare la potenza dell'impiego ???

(1) Soluzione: liquido scaricato in aria VS (2) soluzione: diffusore cilindrico

Effettuare il confronto tra h₁ e h₂ in termini energetici applicando

il teorema di Bernoulli:

$$\text{Scarico} \leftarrow H_{1(1)} = z_1 + \frac{P_1}{\rho g} + \frac{V_1^2}{2g}$$

OSSÉ E' CONFERMATO CON L'ATMOSFERA

con $V_1 = V_2$ perché i tubi hanno lo stesso diametro e la portata è la stessa ($Q_1 = Q_2$)

$$\text{Carico} \leftarrow H_{2(2)} = z_2 + \frac{P_2}{\rho g} + \frac{V_2^2}{2g} = -z_2 + \frac{P_2}{\rho g} + \frac{V_2^2}{2g} = \frac{V_2^2}{2g}$$

Ora se:

$$H_{1(1)} = z_1 + \frac{V_1^2}{2g} \quad H_{2(2)} = \frac{V_2^2}{2g}$$

*è corretto e paragonabile
ma d...*

Il carico nella (1) soluzione è uguale al carico della (2) soluzione di

una portata pari a z₁, quindi la soluzione migliore è h₂ (2) questo si

$$\Delta H_{\text{RECUPERATO}} = z_1 = \text{ENERGIA POTENZIALE}$$

*P. max
750 mW
pot. d.
totale*

MA ESSENDO H (L'ENERGIA) COSTANTE, SE ABBIANO RECUPERATO UNA PORTATA DI

ENERGIA UGUALE CHE NE ABBIANO PERDUTO UN'ALTRA, AVVIETATO SUL

Soluzione ② E' PESO ^{Peso} ~~Vedere~~ con ABBIATO PESO APPLICATO BERNARDI
TRA LA SEZIONE 1-1 (CHE SI TROVA ALL'ALTEZZA DELLO SCACCO DELLA SOLUZIONE ①)
E LA SEZIONE 2-2.

Sono =

$$z_{1-1} + \frac{p_{1-1}}{\gamma} + \frac{V_1^2}{2g} = - \cancel{z_{2-2}} + \cancel{\frac{p_{2-2}}{\gamma}} + \cancel{\frac{V_2^2}{2g}}$$

$V_{1-1} = V_{2-2}$ perché il tubo ha diametro costante;

$$\frac{p_{2-2}}{\gamma} = \frac{z_{2-2} \cdot \gamma}{\gamma} = z_{2-2}$$

Posso semplificare sopra e ottengo:

$$-z_1 = \frac{p_1}{\gamma} \quad \text{oppure anche } p_1 = -\gamma z_1 *$$

QUESTO SIGNIFICA CHE ABBIATO HA PERDUTO ENERGIA POTENZIALE, MA ABBIATO PESO ENERGIA DI PESANTEZZA, ANCHE NELLA SEZIONE 1-1 STAVO IN DEPRESSIONE, AXESE PERCHÉ IL P.C.I. SI TROVA DENTRO; QUESTO PUÒ ESSERE PROBLEMATICO SE SI VERIFICA IL FENOMENO DELLA (CAVITAZIONE): IL LIQUIDO, AL PASSARVI SULLE PRESSIONI INIZIALI ED ARRIVARE ALLO ZERO ASSOLUTO, DIVENTA BOLLITO E QUINDI A MANIFESTARE LE PANET DELLA CORBOTTÀ A CAUSA DELLA FORMAZIONE DI BOLLE DI VAPORÉ; PRECEDENTEMENTE SE LE CONDUZIONI ERANO REALIZZATE IN GESSO E QUINDI ROTEVANO BOLLE, POSSO VENIRE FUORI IN PRECOCHE QUI DI QUESTO PERDUTO NON C'È PIÙ!

COTONQUE DOBBO VISTO CHE LA SOLUZIONE ② È MIGLIORE DELLA SOLUZIONE ①, COMPARANDO LA SOLUZIONE ② CON LA SOLUZIONE ③:

② soluzione: diffusore axiale VS ③ soluzione: diffusore divergente

$$Hv_2 = \frac{V_2^2}{2g}$$

calcoliamo il carico a valle nella soluzione ③:

$$Hv_3 = -z_3 + \frac{p_3}{\gamma} + \frac{V_3^2}{2g}$$

$$\frac{p_3}{\gamma} = z_3 \gamma$$

com $z_3 = z_2$ ma $V_3 < V_2$ perché la Q È SEMPRE LA STESSA MA IL DIAMETRO CAMBIA!

RESTA

$$H_{(2)} = \frac{V_1^2}{2g}$$

$$HV_{(3)} = \frac{V_3^2}{2g}$$

Ricavate $V_3 < V_2$ risulta $HV_{(3)} < HV_{(2)} < HV_{(1)}$.

RISPOSTA

La soluzione migliore è la ③ dato l'utilizzo di un diffusore diverso, il prezzo da pagare è la depressione che sarà maggiore, infatti se applichiamo Bernoulli nella ③ soluzione non va scritto che la sezione 2-2 notare:

$$Z_{1-1} + \frac{P_{1-1} + V_{1-1}^2}{2g} = Z_{2-2} + \frac{P_{2-2} + V_{2-2}^2}{2g}$$

O anche:

$$Z_1 + \frac{P_1}{\rho} + \frac{V_1^2}{2g} = -Z_3 + \cancel{\frac{P_3}{\rho}} + \cancel{\frac{V_3^2}{2g}}$$

Quindi:

$$\frac{P_1}{\rho} = -Z_1 + \frac{V_1^2}{2g} - \frac{V_3^2}{2g} = -Z_1 - \left(\frac{V_1^2 - V_3^2}{2g} \right)$$

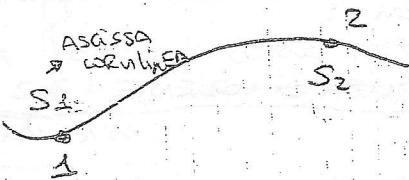
Si nota che le depressioni sono maggiori
rispetto al caso ④ *

ESTENSIONE TEOREMA DI BERNOULLI al MOTO VARIO

Il teorema di Bernoulli vale nell'ipotesi di fluido IDEALE e INCOMPRESSIBILE
che si muove di moto PERTINENTE, nel caso in cui rinunciamo a queste ipotesi
abbiamo che la quantità al secondo termine dell'espressione scritta sopra
non è più nulla cioè nel caso di moto pertinente: Es. del moto circolare
PESANTE E INCOMPRESSIBILE i casi di moto vario:

$$\frac{\partial H}{\partial s} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial V}{\partial t}$$

QUESTO vuol dire che il vettore lungo una linea di corrente VARIA UN
SEGMENTO ISTANTE DI TEMPO t ,



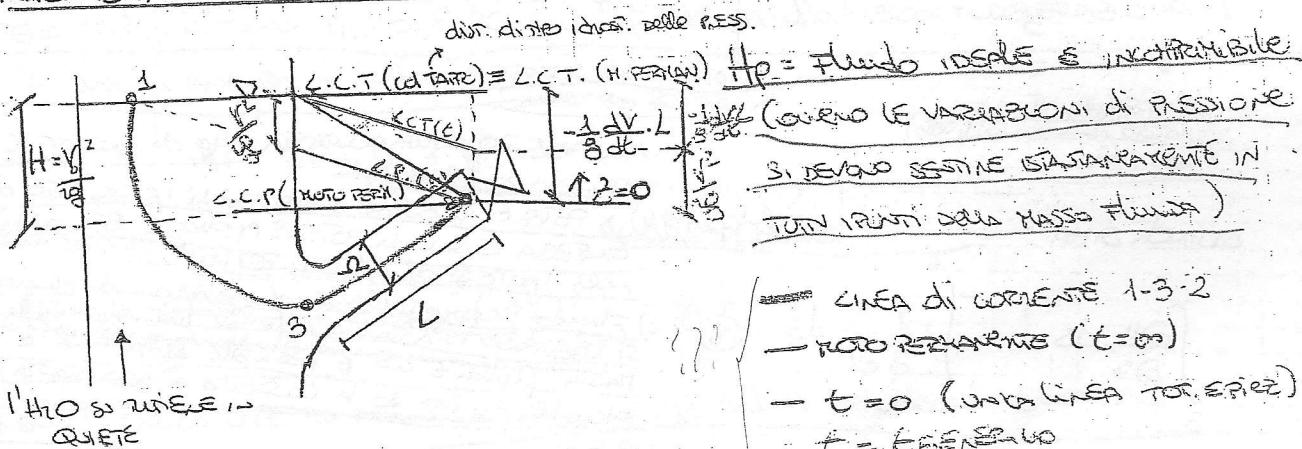
Se mi DATA una linea di corrente, l'ENERGIA nella posizione 1 non è uguale a quella nella posizione 2. (nel caso permanente l'ENERGIA nei due punti è uguale).

INTEGRANDO si ha:

$$H_2 - H_1 = \int_{S_1}^{S_2} -\frac{1}{g} \frac{\partial V}{\partial t} ds$$

caro che ho i valori che vengo totale
dove "corrispondentemente" in un determinato
istante nei due punti

APPLICAZIONE: AVIATORE CORSA CONDOTTA: MASO VARIO!



QUANDO C'È UN TASSO AFFIGGIBILE SOLO ENERGIA DI PRESSIONE (non c'è ENERGIA CINETICA); SE IDEO IL TASSO IL FLUIDO MIGRA A FLUSSO STATIONARIO CON UNA VELOCITÀ CHE NON SOVRISCE SUBITO DELLA DI ROTAZIONE; QUEST'ULTIMO SI INSTANTIÀ DOPO UN TASSO PARI A $t=\infty$

CHE CALCOLIAMO LA VELOCITÀ DI MASO PERMANENTE? DORA UNA LINEA DI CORRENTE AFFIGGIBILE È TEORIA DI BERNOULLI:

$$z_1 + \frac{p_1}{\rho g} + \frac{V_1^2}{2g} = z_2 + \frac{p_2}{\rho g} + \frac{V_2^2}{2g}$$

IN 2 $z=0$

quando IDEO IL TASSO $p_2 = p_{\text{atm}} = 0$

Il liquido è fermo

$V_0 = \text{velocità maso permanente}$

$$H = \frac{V_0^2}{2g} \Rightarrow V_0 = \sqrt{2gH}$$

com $H = z_1$

Possiamo disegnare la linea dei correnti totali in regime di maso permanente (che coincide con quella in regime del tasso) e la linea dei correnti piezometriche in regime che distano l'una dall'altra di $\frac{V_0^2}{2g}$.

TOGLIATO IL TAPPETTO È RAGGIATO IN UN GENERICO ISTANTE t ; IL CARICO VERSO LA GENSERICA LINEA DI CORRENTE VARIA, IN PARTICOLARE SI HA:

$$\frac{\partial H}{\partial s} = -\frac{1}{g} \frac{dV}{dt} \quad (1) \rightarrow \text{PARTICOLARIZZAZIONE DELLA LINEA DI CORRENTE 1-3-2}$$

E INTEGRARLO!

$$\int \frac{\partial H}{\partial s} ds = \int -\frac{1}{g} \frac{dV}{dt} ds \rightarrow \text{SPEZZATO L'INTEGRALE:}$$

$$\int \frac{\partial H}{\partial s} ds + \int \frac{\partial H}{\partial s} ds = \int -\frac{1}{g} \frac{dV}{dt} ds + \int -\frac{1}{g} \frac{dV}{dt} ds$$

All'interno del segmento
versato verso il livello
 H non varia

quindi si ha:

$$\int \frac{\partial H}{\partial s} ds = -\int \frac{1}{g} \frac{dV}{dt} ds \quad (*)$$

AVVIATE UNA CORDA: H_0 DI ESTREMA E
INTRODUA X 2 PAGLIE

- 1) X PAGLIE RICEVONO TRASFERIMENTI DI
ENERGIA E QUINDI POSSONO APPLICARE BREMBO
NEL PROCESSO DI DILATAZIONE PER PESO,
- 2) FLUIDO INCOMPRESSIBILE → VIBRAZIONI DI PESO
SI RISVEGLIA L'AVVIAZIONE IN UN PONTE
MASSA PAGLIA E CO E POSSIBILE SE LA MASSA E'
PICCOLA, OVRNO SE LA CORDA E' ARCAZIA
BENE.

HA IN UNA LINEA DI CORRENTE LA QUANTITÀ QV E COSTANTE PERCHÉ LA C. di corrente
E' VALIDA PER UN PRECISO ISTANTE DI TEMPO.

nel nostro caso la portata è funzione del tempo ($Q=Q(t)$), ma nello
istante $Q(s) = \text{cost}$, cioè se fissi un determinato istante di tempo la portata
non varia nello spazio (in un istante di tempo successivo ovviamente NON VERRÀ).

SICCOME NELLA NOstra CORDA POSSIAMO SCRIVERE C. DI CORRENTE COSTANTE
LA VELOCITÀ PROGETTUALE NEL TEMPO E NELLO SPAZIO PERCHÉ LA STESZA E' LA PORTATA
DIVISO L'AREA, quindi $V = V(s) = \text{cost}$.

Posso scrivere quindi la DERIVATA PARZIALE (d) la DERIVATA Totale (D):

$$\frac{\partial V(s)}{\partial t} = \frac{d(V(s))}{dt} = \text{cost}$$

La derivata totale (denominata ELEMOSA) E' LA
SOMMA DI 2 DERIVATE PARZIALI, UNA RISPETTO ALLO SPAZIO, UNA RISPETTO AL TEMPO.
E UN RISPARMIO NELLO SPAZIO, NON SI POSSONO VARIAZIONI
PARZIALI POSSONO SCRIVERE LA DERIVATA PARZIALE CON
QUELLA TOTALE.

$$\text{per cui la } (*) \text{ la posso scrivere: } H_2 - H_3 = -\frac{1}{g} \frac{dV}{dt} \int ds$$

MA $\int ds = L$ avendo la lunghezza del tratto di corda considerato e

quindi si ha:

$$H_2 - H_3 = -\frac{1}{g} \left(\frac{dv}{dt} \right) \cdot L$$

accelerazione

ANALIZZIAMO DEI ISTANTI DI TEMPO: ① $t=0$ APPENA TOLTO IL TARPO E ② $t=t$

GENERICI DA QUALE VOGLIO TOLTO IL TARPO.

$t=0$

APPENA TOLTO IL TARPO $H_2 = 0$ Perché il liquido MA ha una certa accelerazione

MA la velocità ancora è nulla quindi:

$$H_2 = zr + \frac{p}{\rho g} + \frac{v^2}{2g} = 0$$

$$H_3 = -zr + \frac{p}{\rho g} + \frac{v^2}{2g}$$

POTREMO SCRIVERE:

$$H_3 = -\frac{1}{g} \left(\frac{dv}{dt} \right)_{t=0} \cdot L \Rightarrow \left(\frac{dv}{dt} \right)_{t=0} = \frac{g}{L} H$$

avendo il carico che tra in 3 è proprio uguale ad H nel caso di t=0

SE MOLTIPLICO PER MASSA PER $\gamma \cdot L$

$$\gamma \cdot L H_3 = \gamma \cdot L \frac{1}{g} \left(\frac{dv}{dt} \right)_{t=0} \cdot L$$

SINTA SU TARPO

$$\frac{\gamma}{g} = P$$

$$\gamma \cdot L \frac{1}{g} = p \cdot \gamma \cdot L = \text{MASSA}$$

M. CO = AZIONE
D'INERIA

$$\frac{dv}{dt} = \text{ACCELERAZIONE}$$

Quindi abbiamo che la spinta sul tarpo è uguale all'azione di INERIA
nell'ISTANTE $t=0$

$t = t_{\text{caso}}$

VOGLIAMO UN ISTANTE DI TEMPO IL FLUIDO DEFLESSO CON UNA CERTA VELOCITÀ

PER CUI SI HA UN CERTO CARICO CINETICO PROPRIO A $\frac{v^2}{2g}$ MA NON SARÀ

TARPO IN CONDIZIONI DI RETTO PERMANENTE E QUINDI RIPORTARE PARTE DEL

FLUIDO HA ANCORA UNA CERTA ACCELERAZIONE.

$$H_2 = \frac{V^2}{2g} \quad H_1 = \frac{V_0^2}{2g}$$

NB: le linee dei circuiti totali sono linee
rette per varie punti

$$H_2 - H_1 = \frac{V^2}{2g} - \frac{V_0^2}{2g} = -\frac{1}{2} \frac{dV}{g} \cdot L \quad V_0: \text{velocità di moto rettilineo}$$

$$\frac{V_0^2}{2g} - \frac{V^2}{2g} = +\frac{1}{2} \frac{dV}{g} \cdot L \rightarrow \text{equazione differenziale; ci permette di calcolare la velocità di uscita del TECO}$$

Calcoliamo la $V = V(t)$

moltiplichiamo le I e il termine per 2g.

$$V_0^2 - V^2 = 2 \frac{dV}{dt} \cdot L$$

separiamo le variabili:

$$dt = 2L \frac{dV}{V_0^2 - V^2}$$

HA PUSSO ANCHE SCRIVERE:

$$\int dt = \frac{L}{V_0} \left[\int \frac{1}{V_0 + V} dV + \int \frac{1}{V_0 - V} dV \right]$$

$$\ln(V_0 + V) - \ln(V_0 - V)$$

$$dt = \frac{2L}{2V_0} \left[\frac{dV}{V_0 + V} + \frac{dV}{V_0 - V} \right] \rightarrow \text{SE FACCIO IL MCM} \rightarrow dV(V_0 + V) + dV(V_0 - V) - (V_0 + V)(V_0 - V)$$

$$= dV(V_0 + V - V_0 - V)$$

integrandi si ha:

il segno - risulta essere una quantità necessaria

$\frac{V_0^2 - V^2}{2V_0}$ \rightarrow non riguarda questo qualcosa

$$t = \frac{L}{V_0} \left[\ln(V_0 + V) - \ln(V_0 - V) \right] + C$$

costante di integrazione.

$\frac{2V_0}{V_0^2 - V^2}$ \rightarrow questo qualcosa

$\frac{V_0^2 - V^2}{2V_0}$ \rightarrow questo qualcosa

$\frac{V_0^2 - V^2}{2V_0}$ \rightarrow questo qualcosa

per calcolare la costante di integrazione devo mettere delle condizioni al contorno per cui

$$t = 0 \Rightarrow V = 0$$

$$0 = \frac{L}{V_0} \left[\ln(V_0 + 0) - \ln(V_0 - 0) \right] + C \Rightarrow C = 0$$

sostituendo:

$$t = \frac{L}{V_0} \ln \left(\frac{V_0 + V}{V_0 - V} \right)$$

$$\frac{V_0 t}{L} = \ln \left(\frac{V_0 + V}{V_0 - V} \right)$$

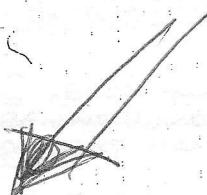
applico l'esponente \rightarrow

$$\frac{V_{ot}}{e^{\frac{V}{L}}} = \frac{V_0 + V}{V_0 - V}$$

$$(V_0 - V) e^{\frac{V}{L}} = V_{ot} + V$$

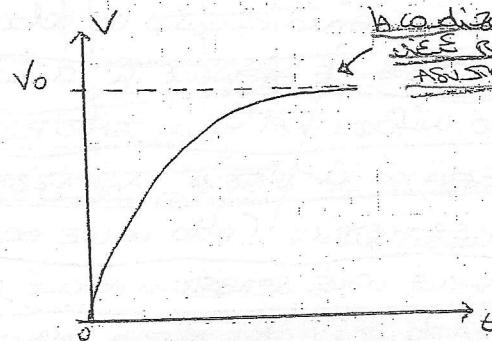
$$V_0 e^{\frac{V}{L}} - V e^{\frac{V}{L}} = V_{ot} + V$$

$$V_0 (e^{\frac{V}{L}} - 1) - V (e^{\frac{V}{L}} + 1) = 0$$



Lo scalo è raggiunto al momento di tempo t :

$$V = \frac{V_0 (e^{\frac{V}{L}} - 1)}{(e^{\frac{V}{L}} + 1)} \quad (*)$$



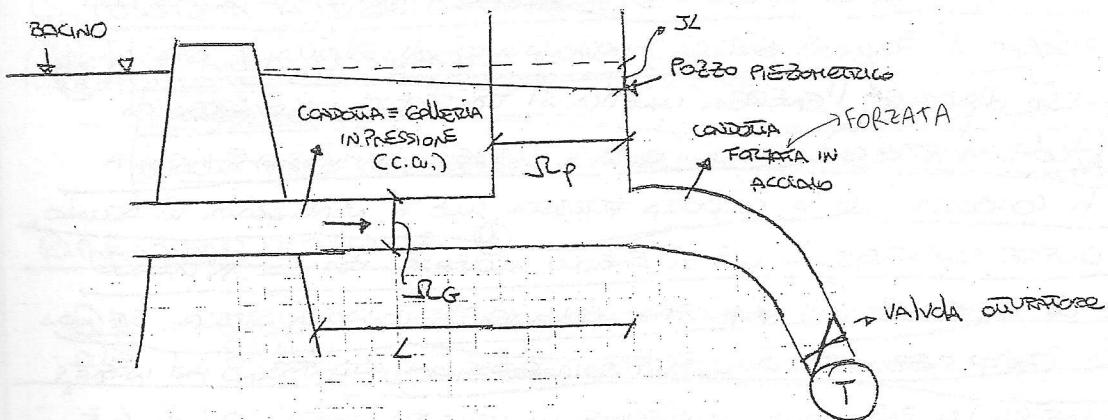
La condizione di scalo raggiunto
viene raggiunta solo per un
momento (nello tempo zero)

$$\text{per } t=0 \rightarrow V=0$$

$$\text{per } t=\infty \rightarrow V \approx V_0 \quad (\text{V TENDE A } V_0)$$

$$\exp(v)=0$$

QUESTE CONSIDERAZIONI CHE ABBIANO FATTO SI APPLICANO SOLO A PIANI IDEALIZZATI; AD
ESSESSO CONSIDERIAMO LO SCHEMA DI UN IMPIANTO IDRAULICO



per azionare l'impianto assorbo bisogno di energia elettrica. Quando apriamo la
valvola si trova nel caso trattato in precedenza dell'avviamento di una cota condotta.
LA POTENZA DELL'IMPIANTO E':

$$P = \eta \times Q D H$$

NOI VEDIAMO CHE IL FLUSSO VA DI VELOCITÀ A TEMPO, QUANDO ABBIAMO ROTAZIONE
MASCHIA EFFETUA È NECESSARIO COSÌ INVERSO SULLA ROTATA $Q = Q(t)$

LA ROTATA Q NOI È STATO CALCO DI NUOVO ESTREMAMENTE MA DOPPIA PASSANDO UN
CERTO PERIODO DI TEMPO PERCHÉ LA VELOCITÀ VA DA ZERO A VOLT UN TEMPO
CHE PUÒ ESSERE MOLTO GRANDE.

DOVREMO UTILIZZARE LA LEGGE (*) PRECEDENTEMENTE RICAVATA

ESEMPIO:

$$V_0 = 3 \text{ m/s}$$

$$L = 6000 \text{ m} \quad \text{SOTTO GALLERIA IN PISS.}$$

$$t = 1000 \text{ s} \rightarrow \text{TEMPO PRESTANTE GRANDE}$$

$$\Rightarrow V = 0,24 V_0 \quad \text{dalla (*)}$$

Dopo un tempo molto grande appunto attorno ai valori di circa $\frac{1}{3}$ di V_0 .

Quindi Dopo questo intervallo di tempo appunto la velocità si avvicina al più
possibile a quella di rotolo effettivo nel tempo prestabile? Possiamo lavorare
per esempio l'acqua scorciato la galleria canalizzazione-condotta forzata

INSERENDO UN POZZO PESOZETRICO (detto anche debole di tetto), in cui

dopo questo pozzo forzata anche l'acqua scorciato perché al rotolo in cui si

arriva l'impianto forzata subito accede alla riserva; ma in realtà il pozzo

peso zetrico svolge un'altra funzione molto importante: immaginiamo che

l'impianto sia lavorando a regime; il pozzo peso zetrico si comporta come un

LENO E PROPRIO PESOZETRICO, per cui il livello sarà pari a quello del bacino

meno le perdite (SL) lungo la condotta. Essendo l'impianto a regime non

è affatto più bisogno di fornire energia; ma comunque di bloccare istantaneamente

il flusso d'acqua. L'energia cinetica si trasforma in energia di

PRESSEGGIO (coppia d'aria) per cui questa energia di pressione inizia a

MANTENERE la condotta. Ma la condotta forzata, che è realizzata in ferro,

NECESSITA A QUESTE COMPRESSIONI che si engano a destra per cui si creano

delle zone di PRESSIONE che si propagano lungo la condotta stessa. Se non

ci fosse il pozzo peso zetrico queste zone di pressione andrebbero ad INGESSARE LA GALLERIA DI PRESSIONE, realizzata in cemento armato. Quindi che

SUCCEDE? SE L'ACQUA È FETIDA al livello della valvola, alla condotta forzata)

al livello del pozzo peso zetrico l'acqua scatta, o si è fettura, ma può risalire

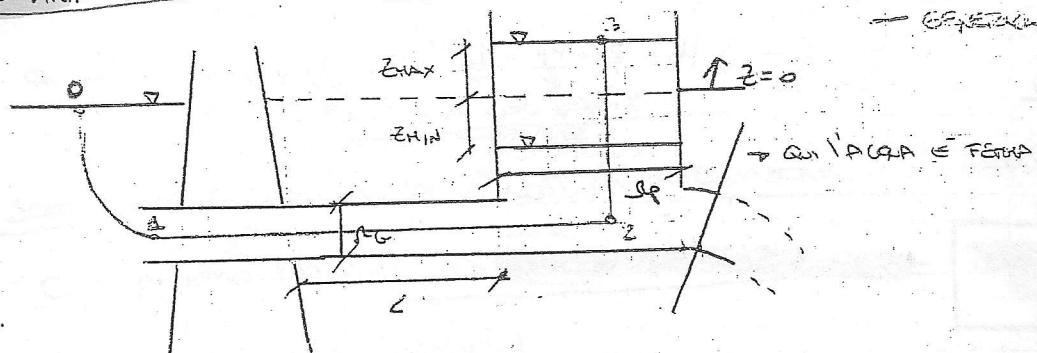
lungo lo stesso, salita quindi, in modo oscillatorio tra la galleria di

pressione ed il pozzo peso zetrico per cui il liquido sale nel pozzo

peso zetrico, si trova allo stesso livello del bacino di monte, ma possedendo

UN CERTA MONTA SALE ANCORA E SI PONTE AD UN CERTO LIVELLO PIÙ ALTO DI
QUELLO DI MONTE FINO AD UNA ALTREZZA MASSIMA PER CUI IL LIQUIDO SI FESTA
HA NATURALMENTE QUESTA COSA È UNA SITUAZIONE DI SCILIBO, PER CUI CI
INFERISCIROTI! OVRNO VI SARÀ SEMPRE UNA DIFFERENZA DI POTENZIALE, SI INFERISCI
UN ROTORE E QUINDI SI RICOMINCIA!! SE IL FLUIDO FOGLIE DISSO ROTORE
OSCILLAZIONE DIVERGENTE ALL'INFINITO. ESSENDO IL FLUIDO REALE A SENO DELLE
OSCILLAZIONI QUINDI DOPO UN CERTO INTERVALLO DI TEMPO IL ROTORE S'ARRESTA.

PER DIMINUIRE IL POZZO PESCARATICO È NECESSARIO CONSIDERARE L' P_{MAX} E
L' H_{MAX} A CUI SI RIFERISCE IL LIVELLO DELL'ACQUA:



— linea di convenienza

• LA Z_{MAX} CI SERVE PER VEDERE QUANTO DEVE ESSERE ALTO IL POZZO, DEDOTTATO IN QUESTA
TE È LA Z_{MIN} PERCHÉ SE QUESTA È RUÒ BASSA DELLA MASSIMA DEL POZZO PESCARATICO
ESTERNA ALLA E QUINDI LA ROTAZIONE CHE ATTUA GLI AGGIUNTA ALLA TUTTIORA SARÀ NUDA.

(SI CONSIDERA LA LINEA DI CONVENIENZA 0-1-2-3)

Hp - il livello per serbatoio di rotore non varia;

fluido IDEALE;

velocità pozzo pescaratico / velocità galleggiante IN PRESSIONE

$$\left(\frac{V^2}{2g} = 0 \right)$$

RIPRENDIAMO L'EQUAZIONE ①

$$\frac{\partial H}{\partial S} = -\frac{1}{g} \frac{dV}{dt}$$

ESTENDIAMO ALLA LINEA DI CONVENIENZA

CONSIDERANDO LA $V = \text{cost}$ NELLO SPAZIO PER CUI $\frac{dV}{dt} = \frac{dV}{dt}$

$$\int_0^3 \frac{\partial H}{\partial S} = \int_0^3 -\frac{1}{g} \frac{dV}{dt} dS$$

SEZZIONARE L'INTEGRALE NEI PISTI 0-1; 1-2; 2-3

che non dà 0

$$\int \frac{\partial H}{\partial t} ds + \int \frac{\partial H}{\partial x} dx + \int \frac{\partial H}{\partial z} dz = -\frac{1}{g} \left\{ \int \frac{dv}{dt} ds + \int \frac{dv}{dt} dx + \int \frac{dv}{dt} dz \right\}$$

non ci sono variazioni di livello nel sistema
e nel punto partenza

quindi si ha:

$$H_3 - H_1 = -\frac{1}{g} \int \frac{dv}{dt} ds \rightarrow \text{la velocità è costante per il tempo quindi la pendenza}$$

pendente dell'intervallo

$$H_3 - H_1 = -\frac{1}{g} \frac{dv}{dt} \cdot L$$

con $H_3 = z_{\text{arr}}$ cui indicano gli z esatta

$$z = -\frac{1}{g} \frac{dv}{dt} \cdot L$$

si semplifica

$$z + \frac{1}{g} \frac{dv}{dt} \cdot L = 0 \rightarrow \text{equazione del moto}$$

L'EQUAZIONE DEL MOTO PIÙ L'ESigenza di conoscere il criterio di calcolare
la variazione dell'altezza nel tempo e la variazione di velocità.

ci costruire un sistema in cui abbiamo due equazioni in due
incognite (z, v) cui possiamo ridurre per sostituirsi,

quindi?

$$\textcircled{1} \quad z + \frac{1}{g} \frac{dv}{dt} \cdot L = 0 \rightarrow \text{equazione del moto}$$

v = velocità di moto

$$\textcircled{2} \quad S_G \cdot V = S_P \cdot \frac{dz}{dt} \rightarrow \text{equazione di costanza}$$

S_G = sezione della colonna

(aria)

S_P = sezione del peso piez (aria)

$$\text{dalla } \textcircled{2} \text{ ricavo la velocità} \rightarrow V = \frac{S_P}{S_G} \cdot \frac{dz}{dt}$$

sostituisce il valore ottenuto nella \textcircled{1}

$$z + \frac{1}{g} \frac{S_P}{S_G} \cdot L \frac{d^2 z}{dt^2} = 0 \rightarrow \text{equazione di differenziale di secondo grado.}$$

integrandi si ha:

$$z = A \sin(\omega t) + B \cos(\omega t) \quad (3)$$

imponiamo le condizioni di

caso per trovare le costanti
di integrazione

$t=0 \rightarrow$ istante iniziale (è vero se a inizialmente in
velocità di zero rispetto a
zero)

con A, B costanti di integrazione

$\omega = \text{frequenza di oscillazione}$

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{L} \cdot \frac{R_p}{R_L}}$$

$z=0$ rice l'oscillazione nel
punto d'oscillazione
nella

quindi $\rightarrow V = V_0$

velocità di zero rispetto a

sostituiamo e troviamo la 1° cost. di integrazione

$$0 = A \cdot \sin^0 + B \cos^0 \Rightarrow B = 0$$

Trovo che: $z = A \sin(\omega t)$

riprendo la (2) e sostituisco la $z = A \sin(\omega t)$ per trovare la 2° cost. di integ.

$$R_L V_0 = R_p \left(\frac{d(A \sin(\omega t))}{dt} \right)_{t=0} \quad \leftarrow \text{eq. di costanza in } t=0$$

facciamo la derivata della funzione simo di ωt :

$$R_L V_0 = R_p A \omega \cos(\omega t)_{t=0}$$

in $t=0 \cos^0 = 1$ per cui:

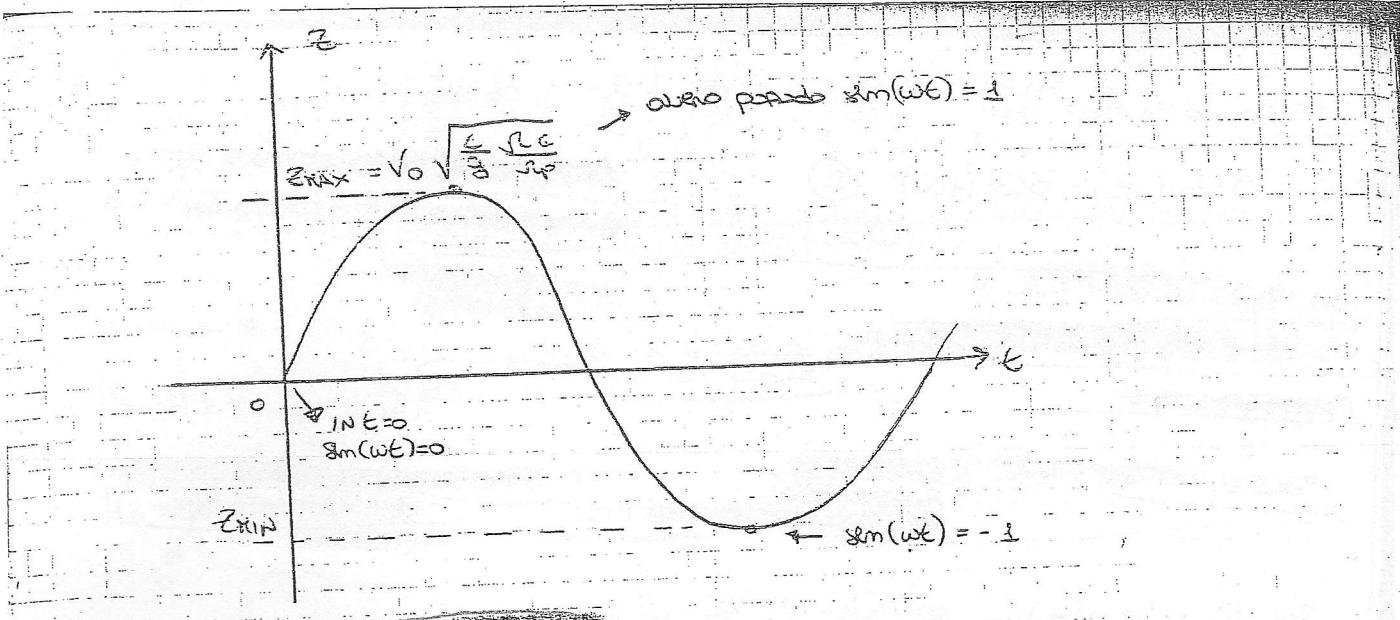
$$A = \frac{R_p}{R_L} \frac{V_0}{\omega} = V_0 \frac{R_p}{R_L} \sqrt{\frac{L}{g} \frac{R_p}{R_L}}$$

$$A = V_0 \sqrt{\frac{L}{g} \frac{R_p}{R_L}}$$

sostituisco i valori di A e B nella (3) e ho:

$$z = V_0 \sqrt{\frac{L}{g} \frac{R_p}{R_L}} \cdot \sin(\omega t)$$

di conseguenza per la soluzione →



$$\text{PER CUI } Z_{\max} = V_0 \sqrt{\frac{L}{g} \frac{R_p}{R_p}}$$

noi dobbiamo di dimensione noi sdc l'altezza (per cui ci sono coordinate la massima escursione) ma anche la sezione del pozzo, dalla relazione sopra notiamo che la $Z = \frac{1}{2} I_p$ sono interamente proporzionali ma non basta scegliere I_p in funzione della Z_{\max} che ottenerlo di conseguenza è necessario tenere conto del periodo di oscillazione T :

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{L}{g} \frac{R_p}{R_p}}} = 2\pi \cdot \sqrt{\frac{L}{g} \frac{R_p}{R_p}}$$

SE FACCIAMO il pozzo di oscillazione più grande la Z_{\max} diminuisce MA di contro aumenta il periodo di oscillazione; DIBUITO TOGLIE QUINDI COME POSSO PERCHÉ NOI VEDIAMO CHE LA SEZIONE DI STAGNA SONO E' QUELLI DI LE OSCILLAZIONI SINO ALCI E QUINDI IL PERIODO E' PIUCIO OLTRE ESCURSIONI COSTANTE (Z_{\max}) E TRANSITO, BEN.

LEZIONE N° 8

BOTTONE = PARTE SPECIALE della luce

26/03/2011

28

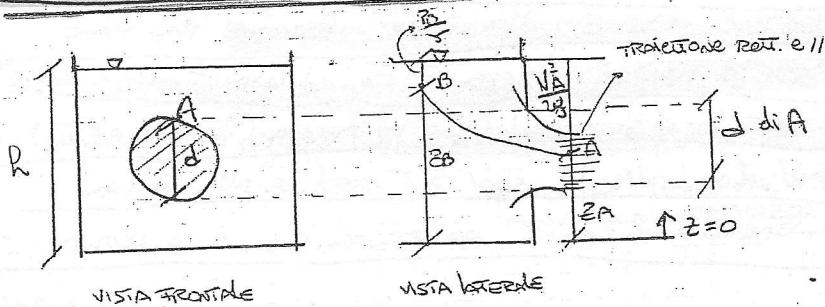
Gli STRANZZI sono dei dispositivi che servono a MIGLIORARE le ROTATE; quando si parla di struzzo si intende un solo libato.

LUCI

A BOTTEONE → tutto il contorno della luce è al di sotto del ralo libero.

A STRUZZO → solo la parte inferiore della luce è al di sotto del ralo libero.
(è meglio definire anche luce a BOTTEONE nullo)

STRUZZO A LUCE BOTTEONE



È possibile calcolare la rotata che effluisce attraverso la luce di fessa A se si dispone di:

Velocità fluidi nei vari canali e scambi, resistenze distribuite, percorso tipo ed estremo, altrimenti utilizzare il coefficiente d'efflusso.

Possiamo applicare Bernoulli da A fino B: lontano dalla luce è in ralo A. quindi possiamo applicare Bernoulli da A fino B: lontano dalla luce è in ralo A. quindi

dalle relazioni sono sensibilmente rettilinee e parallele (nella sezione centrale)

$$\frac{V_A^2}{2g} + z_A = z_B + \frac{P_B}{\rho g} = H$$

altrimenti non si ha la distanza delle velocità nulla interne l'acqua centrale

Per ciò:

$$V_A = \sqrt{(H - z_A) \cdot 2g} \rightarrow \text{velocità di Torricelli}$$

La velocità che effluisce dalla luce va moltiplicata per un coefficiente perché in realtà ci sono delle perdite.

$$V = C_V \sqrt{2g(H - z_A)}$$

$$C_V = \frac{V_{effettiva}}{V_{teorica}}$$

NOTA: La V si può calcolare la rotata considerando l'area della sezione centrale

$$Q = A_c \cdot V = A \cdot C_c \cdot C_V \sqrt{2g(H - z_A)}$$

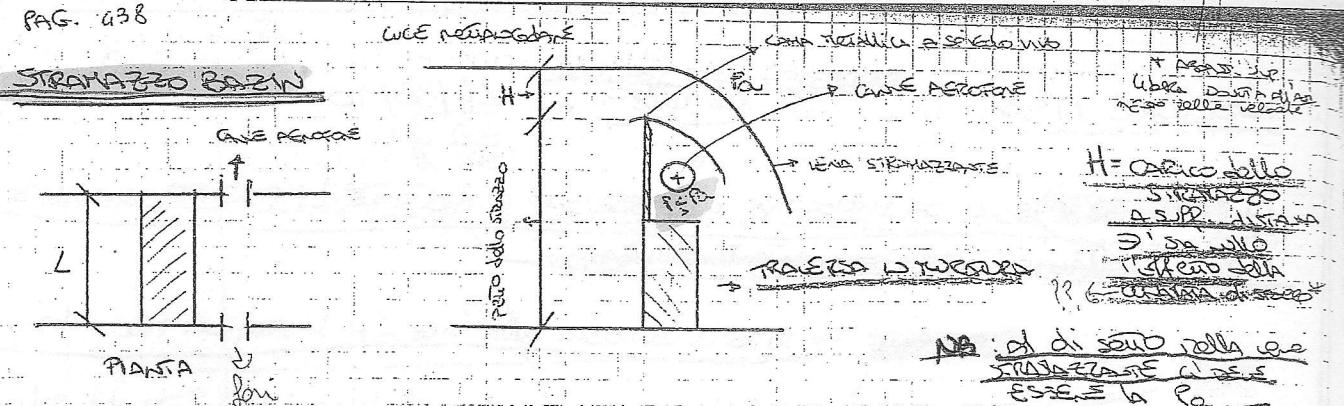
C_c = coeff. di contrazione

Possò scrivere:

$$Q = \mu A \sqrt{2g(H - z_A)}$$

$$\text{con } \mu = C_c \cdot C_V = 0,64 \rightarrow \text{coeff. di efflusso}$$

Abbiamo visto che
con il flusso c'è
una variazione



[È necessario mettere le canne perdute nello strattazzo Bernin perché siano di quel tipo per piccoli valori di H altrimenti via risurrezione della perdita tratta perché la vita strattazzante aderisce alla lamina in quanto nella parte superiore ha la pressione atmosferica mentre nella parte inferiore ha meno che l' H_2O trascina così se l'acqua si passerà da una $P_2 < P_1$ ad una $P_1 > P_2$; per cui la parte superiore sarà depressa e si dirà verso la bocca (vita depressa) è addirittura per piccoli valori di H la canna può aderire alla lamina (vita aderente), per cui bisogna garantire una perdita che non è quella nuda]

EQ STRATTO

La perdita è legata al raggio dello strattazzo $Q = Q(H)$

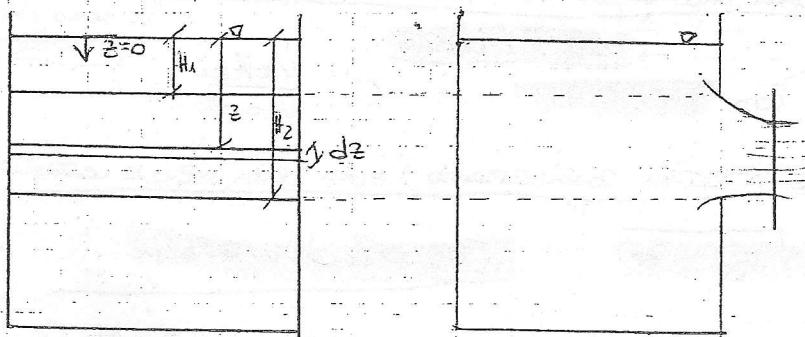
nel caso di luce rettangolare secondo Bernoulli in questo caso non esiste una sezione in cui le traiettorie sono verticali e parallele per cui non possiamo applicare Bernoulli. Per calcolare la perdita si è quindi sperimentalmente in laboratorio, si legge:

$$Q = \mu_s L H \sqrt{2gH}$$

con $\mu_s = 0,42$

Come possiamo giustificare additivamente quanto ricavato per via sperimentale?

Applicando Bernoulli, considerando una luce rettangolare di forma rettangolare:



(dz è in corrispondenza della sezione contratta dove le traiettorie sono curvate)

Rettee e parallele quindi possiamo calcolare sommi. E calcolare la somma
che effettua attraverso la striscia di dz).

$$dQ = \mu L dz \sqrt{2g z}$$

area della striscia
infinitesima

Integrando da H_1 a H_2 ho:

$$Q = \int_{H_1}^{H_2} \mu L \sqrt{2g z} dz = \mu L \sqrt{2g} \int_{H_1}^{H_2} z^{\frac{1}{2}} dz = \mu L \sqrt{2g} \left[\frac{2}{3} z^{\frac{3}{2}} \right]_{H_1}^{H_2}$$

Quindi:

$$Q = \mu L \sqrt{2g} \cdot \frac{2}{3} (H_2^{\frac{3}{2}} - H_1^{\frac{3}{2}})$$

* perché se $H_1 \rightarrow 0$ la linea partente si trasforma
in una linea a struzzo.

per cui:

$$Q = \mu L \sqrt{2g} \cdot \frac{2}{3} \cdot H_2^{\frac{3}{2}}$$

che è più facile scrivere:

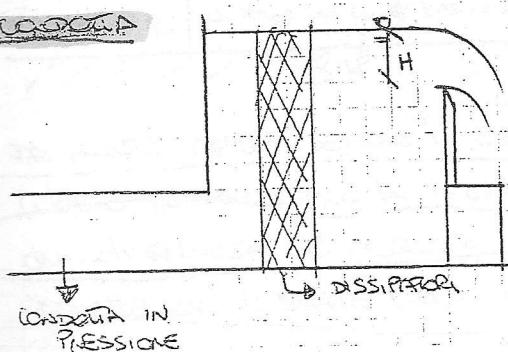
$$Q = \left(\frac{2}{3} \cdot \mu \cdot L \cdot H \right) \sqrt{2g H} = M_s L H \sqrt{2g H}$$

+ quello che abbiamo trovato
sperimentalmente)

$$M_s = 0,42$$

[Lo struzzo Bernoulli può essere utilizzato per misurare la portata in una

condotta



• il reto libero può dunque essere

perturbato affinché lo struzzo

funzioni bene; in pratica la

resistività del reto libero l'acqua deve

dunque quasi fermi; per questo si

installano dei dissipatori (ad esempio

un materassino fatto da un rete metallica)

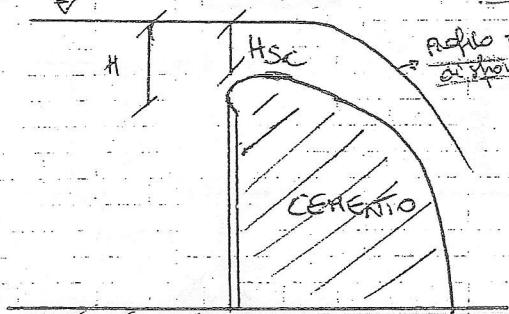
che ha lo scopo di rallentare il flusso

Dunque,

[È tutto detto e in genere viene utilizzato in laboratorio]

STRANAZZO CREAGER

→ si utilizza per i canali (ad esempio per misurare la portata di effluvio da una diga)



• Funziona come lo stranazzo Bazin con la differenza che sotto la vera stranazzata viene ricoperto di cemento al fine di renderlo più resistente (meno delicato). Questa volta però non andiamo a misurare la H (come nello stranazzo Bazin) ma la quantità Hsc che sarà più ricca.

per cui:

$$Q = \mu_{sc} \cdot L \cdot H_{sc} \sqrt{2g H_{sc}}$$

(con $\mu_{sc} = 0,47$ → ricavato per via sperimentale
0,52 ?)

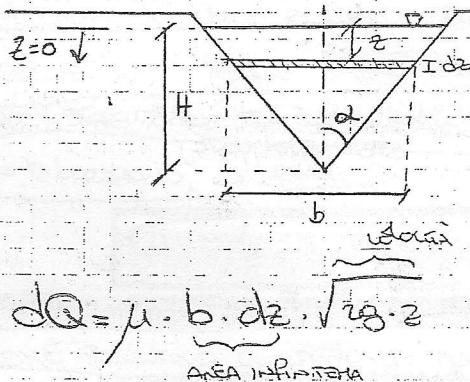
[la vera stranazzata si appoggia alla cresta del cespuglio]

$$H_{sc} = 0,88 H$$

confermazione

Tiene conto delle corse e variazioni per cui la superficie dell'acqua è quella di 0,7H

STRANAZZO TRANGOLARE → (trapezio isoscele)



• PER un solido della rotta consideriamo una strisciadisegno infinitesima di altezza dz a cui sarà associata una piccola infinitesima dQ;

$$dQ = \mu \cdot b \cdot dz \cdot \sqrt{2g \cdot z}$$

con $b = 2(H-z)H_{tg2}$
che è doppio in 2 il tangente di potere

INTEGRANDO si ha:

$$Q = \int \mu \cdot 2(H-z)H_{tg2} \sqrt{2g z} dz$$

$$Q = \underbrace{2H_{tg2} \mu \sqrt{2g}}_{\text{costante}} \int_0^H (H-z) \cdot z^{\frac{1}{2}} dz$$

$$Q = \text{cost} \left[\int_0^H H \cdot z^{\frac{1}{2}} dz - \int_0^H z \cdot z^{\frac{1}{2}} dz \right]$$

$$Q = \text{cost} \left\{ \left[H \cdot \frac{2}{3} z^{\frac{3}{2}} \right]_0^{\frac{1}{2}+1} - \left[\frac{2}{5} z^{\frac{5}{2}} \right]_0^{\frac{1}{2}+1} \right\}$$

$$Q = \text{cost} \left\{ \frac{2}{3} H^{\frac{5}{2}} - \frac{2}{5} H^{\frac{5}{2}} \right\} = \text{cost} \cdot \frac{4}{15} H^{\frac{5}{2}}$$

$$H^{\frac{5}{2}} = H^{\frac{1}{2}} \cdot H^{\frac{4}{2}}$$

quindi:

$$Q = \frac{8}{15} \mu \operatorname{tg} \alpha \cdot H^{\frac{3}{2}} \sqrt{\log H}$$

$$\text{cost} / \mu = 0,6$$

Gli strappazzi tridimensionali sono rotati così perché sono difficili prevedere perché fanno considerare delle H abbastanza grandi anche se transenne portate piccole.

SE $\alpha = 45^\circ$

$$Q = \frac{8}{15} \mu H^{\frac{3}{2}} \sqrt{\log H}$$

→ strappazzo di thomson

strappazzo a lama sottile

(abbastanza largo è la lama su cui si aggiunge e fissa essere considerata una corrente a pelo libero)

L.C.T.



consistono una corrente

(in un canale) che incontra uno

ostacolo che abbia una altezza più piccola dell'ostacolo stesso.

(e correnti a pelo libero hanno la capacità di radicare la propria energia: quindi la corrente incontra questo ostacolo è costretta a rallentare, però

da reagire prima sempre la stessa portata Q per cui le correnti a pelo libero trasferiscono la propria altezza riequilibrando (scavo di Wuelo) quindi di rialza ed acquista energia potenziale, qui tanto che si permette di superare l'ostacolo.

$$H = z + P/\sigma + V^2/g \quad \text{di questo esempio:}$$

$$H = E_p = E_p - E_{\text{cor}} \\ \downarrow \quad \downarrow \\ R \quad V^2/g$$

$$\text{cioè } R = z + P/\sigma$$

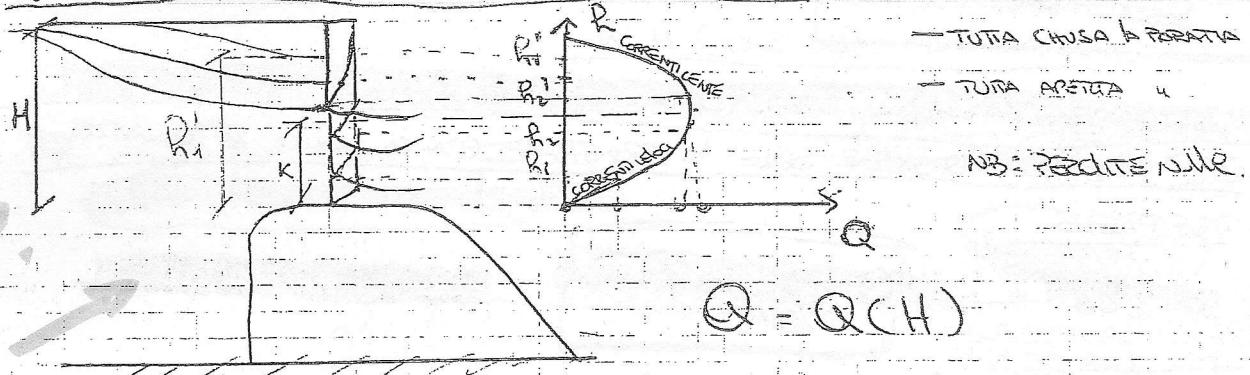
l'altezza cui serve alla canna per superare l'ostacolo è k in cui
si ha l'ostacolo unico e in cui le traiettorie sono parallele e parallele

$$E_{cr} = K + \frac{V_{cr}^2}{2g}$$

E_{cr} = ENERGIA CRITICA

K = ALTEZZA CRITICA

- In k corrisponde la minima energia e la massima portata; andiamo a vedere se vediamo quanto potrebbe dirci: il secondo tipo di paratia totale è minimo, variando l'apertura, di volta in volta, la portata:



La portata è in funzione dell'apertura della bocca per cui ricordando l'apertura si creano differenti profili idraulici nella valle (quelli con lo stesso colore rappresentano i profili di corrente a peso libero di massa e dunque x la stessa apertura).

Esisterà un punto puro K (critico) dove $h = h_m$ per cui per questa altezza critica corrisponderà un valore max della portata.

Per vedere dove è il max della portata dobbiamo fare la derivata della portata rispetto ad h e portarla uguale a zero:

$$H = h + \frac{V^2}{2g} \rightarrow \text{BERNARDI}$$

da Bernardi calcolo $\Delta V = \sqrt{2g(H-h)}$

Quindi: $Q = A \sqrt{2g(H-h)}$

$$\frac{dQ}{dh} = 0 \rightarrow \text{oss. troviamo il valore di } h = K \times \text{ cui } Q = Q_{\max}$$

$$\frac{dQ}{dh} = \frac{dA}{dh} \sqrt{2g(H-h)} - \frac{A \cdot 2g}{\sqrt{2g(H-h)}} = 0 \rightarrow \text{moltiplico tutto per } \sqrt{2g(H-h)} \rightarrow$$

Variazione infinitesima dell'area dovuta all'aumento infinitesimo di

$$\frac{dQ}{dh} = b^2 g (H-h) - \frac{1}{2} A \cdot 2g = 0$$

avendo:

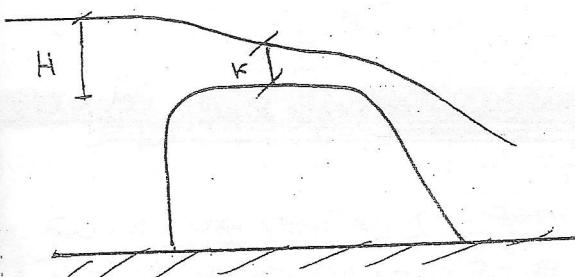
$$2bh - 2bh - A = 0$$

$$H = \left(h + \frac{A}{2b} \right) \quad \text{per il} \frac{\text{stato}}{\text{attuale}} \quad h = k$$

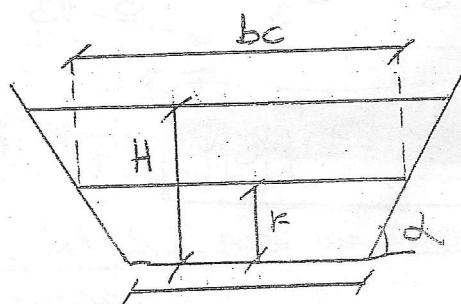
Quindi la FORMULA allo stato attuale

$$Q = A \cdot g \cdot \sqrt{2g(H-k)}$$

QUESTE DUE ESPRESSIONI ci servono per legare il valore della FORZA Q al valore di h velo nella sedia, ovvero per costruire la scala delle forze



VISTA LATERALE



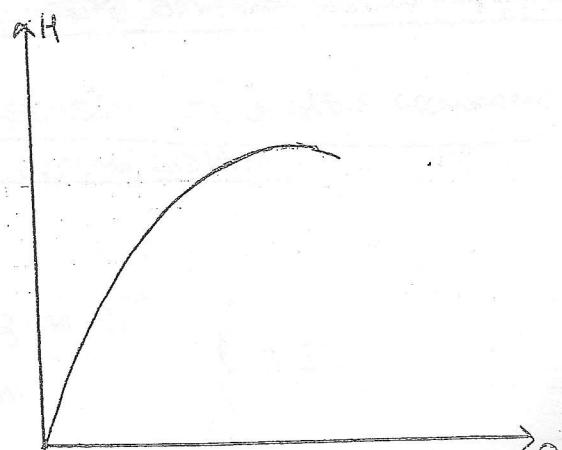
VISTA FRONTALE COSTANTE DI FORZA TRAPEZOIDALE

| K | bc | Ac | H | Q |
|------|-----|-----|-----|-----|
| 0,25 | --- | --- | --- | --- |
| 0,5 | --- | --- | --- | --- |
| 0,75 | --- | --- | --- | --- |

Il passo di K lo ripetiamo poi

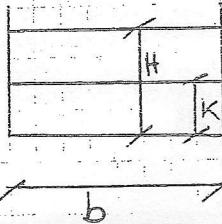
è il binomio di conseguenza

Tutti gli altri valori si disegneranno $Q = Q(H)$



scala delle forze
ricavata per punti

SE IL CANDE è di forma rettangolare:



$$Ac = b \times k \quad \text{con } b = bc$$

$$H = k + \frac{b \cdot k}{2} = \frac{3}{2} k \quad \leftarrow \text{ESTERNO allo stesso canale}$$

$$\times \text{ cui } k = \frac{2}{3} H$$

la PESATA chiama:

$$Q = \underbrace{b \cdot k}_{Ac} \cdot \sqrt{18(H-k)} = b \cdot \frac{2}{3} H \sqrt{18(H-\frac{2}{3}H)}$$

$$Q = b \cdot \frac{2}{3} H \sqrt{\frac{18H}{3}} = \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot b \cdot H \sqrt{2gH}$$

$$Q = 0.385 \cdot b \cdot H \sqrt{2gH}$$

\rightarrow STRATOZZO RETTANGOLARE O STR. BEAVER